Barletta Massimiliano 802646 Gazzi Renzo 802479

# Putting Static Analysis to Work for Verification: A Case Study

T. Lev-Ami, T. Reps, M. Sagiv, R. Wilhelm

#### Obiettivi

- Provare la correttezza parziale di programmi corretti
- Scoprire, individuare e diagnosticare bugs in programmi non corretti
- IDEA: Algoritmo che analizza procedure di ordinamento che manipolano liste
- Cenni sul prototipo: TVLA

# Introduzione (I)

#### Si vuole dimostrare che:

- 1. versioni corrette di bubble-sort e insertion-sort producono liste ordinate
- 2. La proprietà della lista "essere ordinata" è mantenuta da queste operazioni:
  - Inserzione di un elemento
  - Cancellazione di un elemento
  - Merge di due liste ordinate
  - Inversione di una lista ordinata

#### Introduzione (II)

- Dimostriamo inoltre che:
  - E' possibile creare algoritmi di analisi sufficientemente precisi tale da poter stabilire la correttezza parziale attraverso l'informazione contenuta in "state-descriptors" che si ottengono con analisi statica

#### **Shape Analysis (I)**

 Per i nostri obiettivi si utilizza una versione estesa di Shape Anaysis

(Parametric Shape Analysis via 3-valued logic):

- Determina l'informazione circa le strutture dati allocate nello heap alle quali le variabili possono far riferimento (strutture dati allocate dinamicamente)
- Offre un metodo per generare diversi tools di program analysis (Prototipo TVLA).
- Per i nostri esempi "shape-descriptors" mantengono un'informazione relativa all'ordinamento rispetto al campo valore di elementi vicini della lista.

5 / 34

## **Shape Analysis (II)**

- Difficoltà:
  - Aggiornamenti tramite puntatori
    - Es.  $x \rightarrow next = y$
  - Allocazione dinamica della memoria
    - Non è noto un limite superiore alla dimensione delle strutture presenti a run time.

# Dichiarazione tipo lista

```
/* list.h */
typedef struct node {
   int d;
   struct node *n;
} *L;
```

#### 2-valued logical structure

Strutture logiche per rappresentare stati di memoria. Una struttura logica consiste di:

- 1. Un universo di elementi (heap cells);
- Una famiglia di predicati base.

Una struttura logica a 2 valori S è l'insieme di nodi (individuals) chiamati universo (US) e l'interpretazione per un insieme di simboli predicati su questo universo. L'interpretazione di un simbolo predicato p in S è denotato con pS. Per ciascun predicato p di arietà k, pS è una funzione

$$P^S:(U^S) \stackrel{k}{\rightarrow} \{0,1\}$$

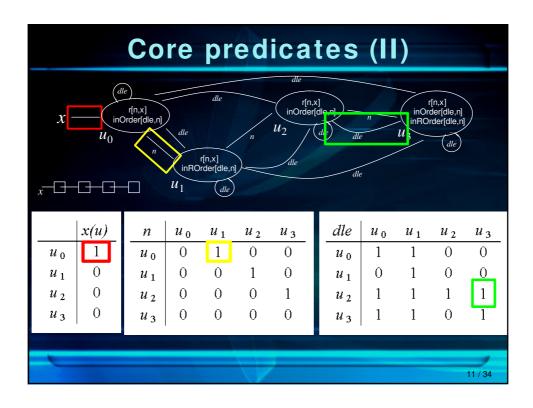
#### Core e Instrumentation

- L'insieme dei simboli predicati è diviso in due parti disgiunte:
  - Core: parte della semantica a puntatori.
     Memorizzano proprietà atomiche dello stato di memoria;
  - 2. Intrumentation: memorizzano proprietà derivate. Hanno una formula in termini di predicati core.

9/34

#### Core predicates (I)

- x(u): vale 1 se una variabile x punta ad un elemento della lista rappresentato da u.
   Corrisponde all'arco che va da x all'elemento. In assenza dell'arco x(u)=0;
- n(u1,u2): vale 1 se u2 è successore di u1 o detto in altro modo se la componente n di u1 punta a u2;
- dle(u1,u2): vale 1 se il valore d di u1 <= valore d di u2.



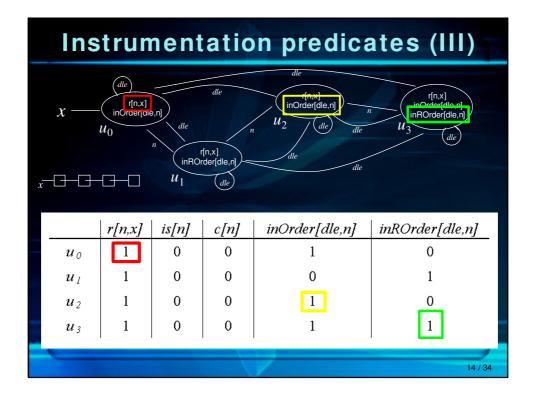
## Instrumentation predicates (I)

- r[n,x](u): vale 1 se un elemento della lista è raggiungibile da x possibilmente usando una sequenza di accessi attraverso la componente n dell'elemento
- c[n](u): vale 1 se l'elemento fa parte di una lista ciclica
- is[n](u): vale 1 se più puntatori fanno riferimento all'elemento

#### Instrumentation predicates (II)

Per rappresentare l'ordinamento degli elementi sono stati introdotti due ulteriori instrumentation predicates:

- inOrder[dle,n](u): vale 1 se il valore del campo d è minore o uguale a quello dei successori
- inROrder[dle,n](u): vale 1 se il valore del campo d è maggiore o uguale a quello dei predecessori



#### 3-valued logical structure

 In maniera equivalente alla 2-valued logical structure esposta precedentemente, possiamo definire una 3-valued logical structure.

Utilizziamo strutture logiche a 3 valori per rappresentare stati di memoria presenti durante l'esecuzione

$$p^{S}: (U^{S})^{K} \rightarrow \{0,1,1/2\}$$

1 e 0 sono valori definiti (vero e falso) 1/2 è indefinito

15 / 34

# Rappresentazione conservativa (I)

Sia S# una struttura a due valori, S una struttura a 3 valori e sia f una funzione suriettiva:

f: US# → US

 diciamo che f include S# in S per ogni predicato p di arietà k e u<sub>1</sub>, ...,u<sub>k</sub> appartenenti a U<sup>S#</sup> sia se

$$p^{S\#}(u_1, ..., u_k) = p^{S}(f(u_1), ..., (u_k))$$
o
$$p^{S}(f(u_1), ..., (u_k)) = 1/2.$$

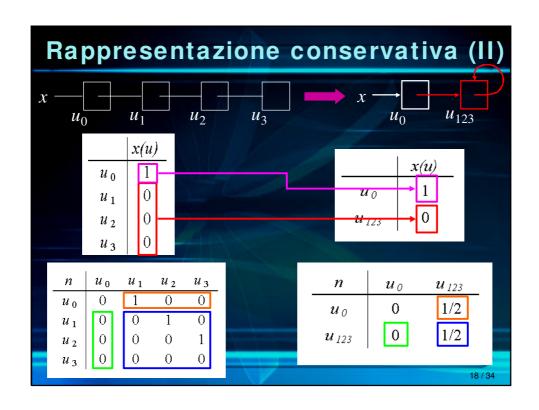
 diciamo che S rappresenta tutte le strutture a 2 valori che possono essere "embedded" in esso per mezzo di qualche funzione f. S quindi può rappresentare in maniera compatta molte strutture dati.

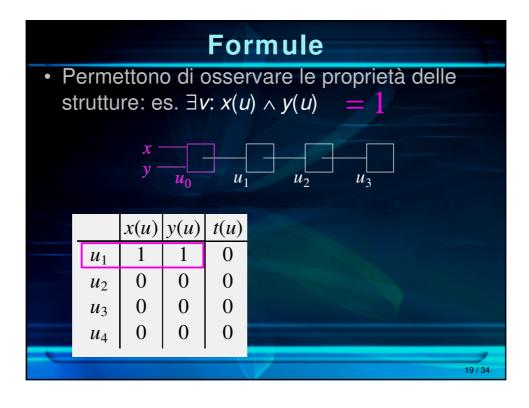
# Nodi in strutture 3-valued che possono rappresentare più nodi di una struttura 2-valued. $S_m$ è il predicato che usiamo per rappresentare questa informazione. Dato un summary node w, - $S_m(w)$ =1/2 indica che il nodo può rappresentare più di un nodo della struttura a 2 valori. - $S_m(w)$ =0 indica che w rappresenta (con certezza) un solo nodo.

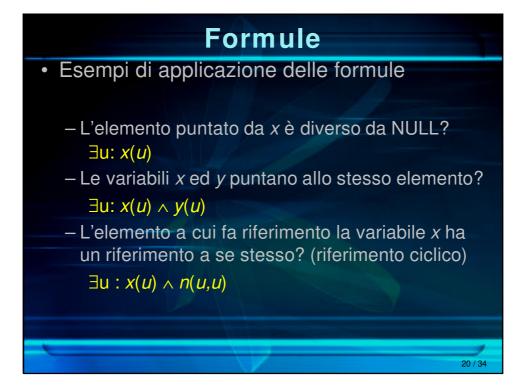
 $u_{123}$ 

17 / 34

 $u_0$ 



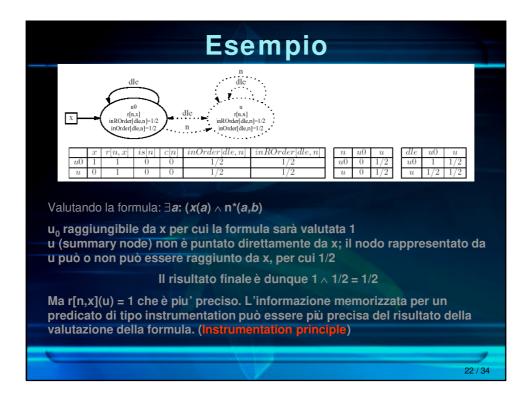




# **Formule** Una formula ? è potenzialmente soddisfatta su una struttura S se esiste un assegnamento per cui? è valutata 1 o 1/2

Definizione:

su S



# Predicate-update formulae

- Ad ogni riga di codice è associata una predicate-update formulae che specifica come cambia il valore di un predicato quando quel codice viene eseguito, cioè i cambiamenti delle strutture dati in memoria
- Le p-u formulae sono date e ne hanno dimostrato la correttezza

Condition	Precondition formula
х == у	$\exists v : x(v) \land y(v)$
x != y	$\neg \exists v : x(v) \land y(v)$
x == NULL	$\neg \exists v : x(v)$
x != NULL	$\exists v : x(v)$
x->d <= y->d x->d == y->d	$\exists v_1, v_2 : x(v_1) \land y(v_2) \land dle(v_1, v_2)$ $\exists v_1, v_2 : \begin{array}{c} x(v_1) \land y(v_2) \\ \land dle(v_1, v_2) \land dle(v_2, v_1) \end{array}$
x->d < y->d	$\exists v_1, v_2 : x(v_1) \land y(v_2) \land \neg dle(v_2, v_1)$
uninterpreted	1/2
U	
	24 / 34

#### Procedura parzialmente corretta

#### Definizione

Una procedura di ordinamento è parzialmente corretta, se ogni volta che termina, la lista in output che essa produce è in ordine non decrescente

25 / 34

#### Valutazione della correttezza (I)

#### Ordinamenti con liste

Per ogni u: r[n,x](u) → inOrder[dle,n](u) (1)
 Se la formula è valutata 1 allora i nodi raggiungibili da x devono essere in ordine non decrescente.

#### PROBLEMA:

Una procedura di ordinamento che restituisce sempre NULL sarà soddisfatta.

Per evitare ciò, è necessario che sia soddisfatta anche una seconda proprietà: la lista in output deve essere una permutazione della lista in input.

Utilizziamo un altro predicato:

 orig[n,x](u): indelebile marcatore sugli elementi inizialmente raggiungibili da x.

#### Valutazione della correttezza (II)

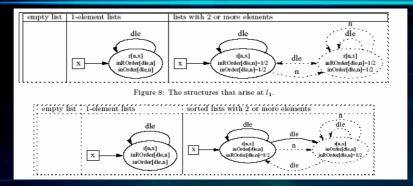
#### Per ogni u: orig[n,x](u) < ->r[n,x](u) (2)

 Se la formula è valutata 1 allora gli elementi raggiungibili da x dopo l'esecuzione della procedura sono esattamente gli stessi di quelli raggiungibili all'inizio della procedura, e di conseguenza la procedura effettua una permutazione degli elementi

Nota: in un programma può essere paragonato ad una variabile ausiliaria utilizzata per denotare l'iniziale valore di un'altra variabile

27 / 34

# Esempio: Insertion\_Sort (I)



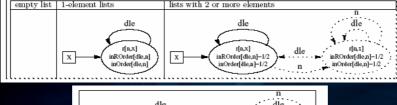
Le strutture descrivono tutti i possibili stati di memoria in cui la variabile *x* punta ad una lista aciclica. Le formule descritte precedentemente sono valutate 1 per cui la procedura insertion\_sort agisce correttamente su tutti gli input accettabili

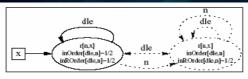
#### Compile-time debugging of programs

- Dimostriamo come l'output dell'algoritmo, quando applicato a programmi non corretti, provveda a dare informazioni utili per catturare bugs a tempo di compilazione.
- Comuni errori:
  - dimenticare il confronto degli elementi agli estremi
  - lista ordinata non secondo l'ordine specificato

29 / 34

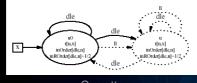
## Esempio: Insertion\_Sort (II)

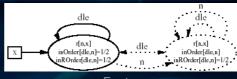




 Le due immagini rappresentano lo stato iniziale (sopra) e quello finale (sotto) di una procedura di insertion\_sort ERRATA. Non considera infatti il primo elemento della lista

#### Esempio: Insertion\_Sort (III)





Corretta

Errata

- Questa struttura offre i seguenti indizi circa la natura del bug:
- inOrder[dle,n]=1 per sn, significa che molti elementi della lista potrebbero non essere nell'ordine corretto.
- inOrder[dle,n]=1/2 per il primo nodo, indica che può essere o non essere nella posizione corretta rispetto al resto degli elementi della lista.

31 / 34

#### Prototipo: TVLA

- Versione del sistema in JAVA
  - Correntemente:
    - Gestisce programmi che usano puntatori
    - Supporta solo analisi intraprocedurale, cioè non sono permesse chiamate a funzioni o procedure
    - Non supportati casting e aritmetica dei puntatori
    - · Analizza solo piccoli programmi
- Per questa analisi è stato utilizzato questo programma

#### Correttezza parziale

- Per dimostrare la correttezza parziale di operazioni su ADT, l'utente deve fornire al TVLA:
  - il grafo di flusso della procedura (control flow)
  - un insieme di strutture 3-valued che caratterizzano gli input accettabili della procedura (input validi)
  - formule che caratterizzano gli output accettabili di una procedura corretta (formule)

33 / 34

#### Work in progress

- Possibili sviluppi per generare automaticamente formule di predicateupdate corrette per instrumentation predicates
- Estendere TVLA, superando le limitazioni attuali specie sulla dimensione dei programmi oggi supportati
- Estendere questo tipo di analisi a qualsiasi tipo di struttura non limitandosi ad un particolare datatype